

## Tentamen i Linjär algebra (TATA31/TEN1) 2017–08–19, 14–19.

**Inga hjälpmedel. Ej räknedosa.**

För godkänträcker 9 poäng och minst 3 uppgifter med 2 eller 3 poäng. Godkänd kontrollskrivning ( $\geq 11$ p) ht2016 ger 3 poäng på uppgift 1 (som alltså inte behöver lösas) och 16p eller mer ger 4 poäng på uppgift 1. Markera detta genom att skriva "G" respektive "G+1" i rutan för uppgift 1.

**Fullständiga motiveringar krävs.** Lösningar läggs ut efter skrivtidens slut på

<http://courses.mai.liu.se/GU/TATA31/tentor.html>

Resultat meddelas via e-post inom 10 arbetsdagar.

**Alla koordinater för vektorer och punkter är, om ej annat anges, givna med avseende på ett positivt orienterat ON-system,  $\mathbb{R}^n$  är ett euklidiskt rum med standardskalärprodukten och standardbasen ett positivt orienterat ON-system.**

- (2 p) 1. (a) Låt  $L_1$  vara linjen genom  $(2, 2, 4)$  med riktningsvektor  $\mathbf{v} = (1, 2, 3)$  och låt  $\Pi$  vara planet med ekvation  $x - y + 2z = 3$ . Bestäm skärningspunkten  $P$  mellan  $\Pi$  och  $L_1$ . Ange därefter linjen  $L_2$  genom  $P$  som är ortogonal mot  $L_1$  och ligger i  $\Pi$ .

- (1 p) (b) Beräkna determinanten

$$\begin{vmatrix} 1 & 1/2 & 1/3 \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 \\ 1/3 & 1/4 & 1/5 \end{vmatrix}.$$

- (3 p) 2. Låt  $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  vara den linjära avbildning sådan att  $F(\mathbf{u}) = \mathbf{u}$ :s spegling i planet  $x + z = 0$ . Ange  $F$ :s egenvärden med tillhörande *egenrum* samt  $F$ :s matris i en bas av egenvektorer och i standardbasen.

3. Låt

$$\mathbb{U} = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 : x_1 - 2x_2 + x_3 - 3x_4 = 0\}.$$

- (2 p) (a) Bestäm en ON-bas i  $\mathbb{U}$ .

- (1 p) (b) Beräkna avståndet mellan  $\mathbf{v} = (1, 1, 1, 1)$  och  $\mathbb{U}$ .

- (3 p) 4. Den linjära avbildningen  $F: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definieras av

$$F(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 + 2x_2 + 2x_3 - x_4, x_1 + 3x_2 - x_3 + ax_4).$$

Bestäm  $a \in \mathbb{R}$  så att  $(-1, 0, 1, 1)$  tillhör  $F$ :s nollrum. Ange sedan  $F$ :s matris relativt standardbaserna i  $\mathbb{R}^4$  och  $\mathbb{R}^2$  samt en bas i nollrummet.

**VÄND!**

5. Låt  $\mathbf{u} = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$  och

$$Q(\mathbf{u}) = 13x_1^2 + 10x_2^2 + 13x_3^2 - 4x_1x_2 - 10x_1x_3 - 4x_2x_3.$$

- (1 p) (a) Bestäm det största respektive minsta värdet  $Q(\mathbf{u})$  kan anta då  $|\mathbf{u}| = \pi$ .
- (2 p) (b) Bestäm minsta avståndet från ytan  $Q(\mathbf{u}) = 6$  till origo samt i vilka punkter detta minsta avstånd antas.
- (2 p) 6. (a) Underrummet  $\mathbb{U} \subset \mathbb{P}_4$  definieras som

$$\mathbb{U} = \left[ \begin{array}{l} 1 + x^2 + x^4, \quad 1 - x + 2x^2 + x^3 + x^4, \quad 2 - 3x + 2x^2 + 2x^3 + x^4, \\ -2 - x + 2x^2 + 2x^3 - x^4, \quad 1 - 3x + x^2 + 2x^3 \end{array} \right].$$

Ange en bas i  $\mathbb{U}$  samt dimensionen av  $\mathbb{U}$ .

- (1 p) (b) Låt
- $$\mathbb{V} = \left[ 3 - bx - x^2 + 2x^3, 1 - 4x - x^2 + 2x^3 - x^4 \right].$$
- Finns det något värde på  $b \in \mathbb{R}$  så att  $\mathbb{V}$  är ett underrum av  $\mathbb{U}$ ?
- (3 p) 7. För alla värden på  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  (ej båda = 0), bestäm  $a \in \mathbb{R}$  så att gränsvärdet

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{a^n} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}^n \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

existerar ändligt och är skilt från  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ . Ange också gränsvärdet i varje fall.

## Lösningsförslag till TATA31, Linjär algebra, 2017–08–19

1. (a) Ekvationen för  $L_1$  på parameterform blir

$$L_1: \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + t \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Skärningspunktens  $P$   $t$ -värde beräknas genom insättning av  $L_1$  i  $\Pi$ :s ekvation. Vi får

$$\begin{aligned} x - y + 2z &= (2+t) - (2+2t) + 2(4+3t) = 5t + 8 = 3 \iff t = -1 \implies \\ \implies \overline{OP} &= \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} - \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Då  $L_2$  skall ligga i  $\Pi$  måste riktningsvektorn  $\mathbf{v}_{L_2}$  vara ortogonal mot planets normal  $\mathbf{n} = (1, -1, 3)$ . Då  $L_2$  skulle vara ortogonal även mot  $L_1$  följer det att

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_{L_2} \parallel \mathbf{n} \times \mathbf{v} &= \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \times \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} -7 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} = -\underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \implies \\ \implies L_2: \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + t \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

(b) För att underlätta kalkylen ordnar vi så att vi får heltal i varje position

$$\begin{aligned} \left| \begin{array}{ccc|ccc|ccc} 1 & 1/2 & 1/3 & \overset{r_1 \rightarrow 6r_1}{6} & \overset{r_2 \rightarrow 12r_2}{12} & \overset{r_3 \rightarrow 60r_3}{60} & 6 & 3 & 2 & \overset{r_2 \rightarrow r_1}{6} & \overset{r_3 \rightarrow 3r_3}{1} & 6 & 3 & 2 \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 & \hline & & 2 \cdot 6^3 \cdot 10 & 6 & 4 & 3 & \hline & & 2 \cdot 3 \cdot 6^3 \cdot 10 & 0 & 1 & 1 & 60 & 45 & 36 \\ 1/3 & 1/4 & 1/5 & \hline & & & 20 & 15 & 12 & \hline & & & 0 & 15 & 16 & & & \end{array} \right| &= \\ \overset{r_3 \rightarrow 10r_1}{=} \frac{1}{2 \cdot 3 \cdot 6^3 \cdot 10} \left| \begin{array}{ccc|ccc} 6 & 3 & 2 & 6 & 3 & 2 & \text{Utveckla efter} \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & \text{rad 1} \\ 0 & 15 & 16 & 0 & 15 & 16 & \end{array} \right| &= \\ = \frac{6}{2 \cdot 3 \cdot 6^3 \cdot 10} \left| \begin{array}{cc|c} 1 & 1 & \\ 15 & 16 & \end{array} \right| &= \frac{1}{6^3 \cdot 10} \left( = \frac{1}{3 \cdot 6!} = \frac{1}{2160} \right) \end{aligned}$$

2. Låt  $\mathbf{n} = (1, 0, 1) =$  planets normal och beteckna med  $\mathbf{v}$  en godtycklig vektor i planet. För en spegling gäller

$$F(\mathbf{n}) = -\mathbf{n} \quad \text{och} \quad F(\mathbf{v}) = \mathbf{v}.$$

Följaktligen är  $\mathbf{n}$  en egenvektor med egenvärde  $-1$  och  $[\mathbf{n}]$  är egenrummet. Vidare, varje vektor i planet är en egenvektor med egenvärde  $1$  så egenrummet till  $1$  är planet självt. Med  $\mathbf{f}_1 = \hat{\mathbf{n}}$  och  $\mathbf{f}_2, \mathbf{f}_3$  en ON-bas för planet har vi en ON-bas för hela  $\mathbb{R}^3$ . Vi kan, tex välja

$$\mathbf{f}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{f}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{f}_3 = \underline{\mathbf{e}}_2, \quad \text{dvs } \underline{\mathbf{f}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Detta ger att  $F$ :s matris i en bas av egenvektorer blir

$$A_{\underline{f}} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Eftersom standardbasen och egenbasen båda är ON-baser följer det att  $T$  är ortonormal, dvs  $T^{-1} = T^t$ . Basbytesformeln ger sedan

$$\begin{aligned} A_{\underline{e}} &= TA_{\underline{f}}T^{-1} = \frac{1}{\sqrt{2}}T \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \end{pmatrix} = \\ &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

3. Skulle vi parametrisera  $\mathbb{U}$ :s definierande ekvation skulle vi behöva tre parameterar, dvs  $\dim \mathbb{U} = 3$ .

- (a) Fölkartligen behöver vi tre vektorer till vår ON-bas. Välj två ortogonala vektorer i  $\mathbb{U}$ , tex  $\mathbf{u}_1 = (2, 1, 0, 0)$ ,  $\mathbf{u}_2 = (0, 0, 3, 1)$ . Välj sedan en tredje vektor i  $\mathbb{U}$  som inte är en linjärkombination av  $\mathbf{u}_1$  och  $\mathbf{u}_2$ , tex  $\mathbf{u}_3 = (0, 1, 2, 0)$ . Sätt  $\mathbf{f}_1 = \hat{\mathbf{u}}_1$ ,  $\mathbf{f}_2 = \hat{\mathbf{u}}_2$  och ortogonalisera  $\mathbf{u}_3$  med hjälp av Gram-Schmidtprocessen. Vi får

$$\begin{aligned} \mathbf{f}_1 &= \hat{\mathbf{u}}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{f}_2 = \hat{\mathbf{u}}_2 \frac{1}{\sqrt{10}} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \\ \mathbf{u}_{3\parallel[\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2]} &= (\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{f}_1) \mathbf{f}_1 + (\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{f}_2) \mathbf{f}_2 = \\ &= \frac{1}{5} \left( \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \\ &\quad + \frac{1}{10} \left( \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \\ &= \frac{1}{5} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{6}{10} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 9 \\ 3 \end{pmatrix}, \\ \mathbf{u}_{3\perp[\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2]} &= \mathbf{u}_3 - \mathbf{u}_{3\parallel[\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2]} = \frac{1}{5} \left( \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ 10 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 9 \\ 3 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{5} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\mathbf{f}_3 = \widehat{\mathbf{u}}_{3\perp[\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2]} = \frac{1}{\sqrt{30}} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}$$

och vi har att  $\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \mathbf{f}_3$  är en ON-bas i  $\mathbb{U}$ .

(b) Enligt sats 6.3.15, sid 150 är minsta avståndet det ortogonalavståndet, dvs

$$\min_{\mathbf{u} \in \mathbb{U}} |\mathbf{v} - \mathbf{u}| = |\mathbf{v} - \mathbf{v}_{\parallel \mathbb{U}}| = |\mathbf{v}_{\perp \mathbb{U}}|.$$

Med  $\mathbf{v} = (1, 1, 1, 1)$  fås

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_{\parallel \mathbb{U}} &= (\mathbf{v} \cdot \mathbf{f}_1) \mathbf{f}_1 + (\mathbf{v} \cdot \mathbf{f}_2) \mathbf{f}_2 + (\mathbf{v} \cdot \mathbf{f}_3) \mathbf{f}_3 = \\ &= \frac{3}{5} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{4}{10} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{0}{30} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \\ 6 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \Rightarrow \mathbf{v}_{\perp \mathbb{U}} &= \mathbf{v} - \mathbf{v}_{\parallel \mathbb{U}} = \frac{1}{5} \left( \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 5 \\ 5 \end{pmatrix} - \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \\ 6 \\ 2 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{5} \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \Rightarrow |\mathbf{v}_{\perp \mathbb{U}}| &= \frac{\sqrt{15}}{5}. \end{aligned}$$

4. Insättning ger

$$F(-1, 0, 1, 1) = (-1 + 2 - 1, -1 - 1 + a) = (0, a - 2) = (0, 0) \iff a = 2.$$

Låt  $\underline{\mathbf{e}}_4$  och  $\underline{\mathbf{e}}_2$  vara standardbaserna i  $\mathbb{R}^4$  respektive  $\mathbb{R}^2$ . Skriver vi de inblandade vektorerna i "baskoordinatform" fås

$$\begin{aligned} F(x_1, x_2, x_3, x_4) &= F \left( \underline{\mathbf{e}}_4 \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} \right) = \\ &= (x_1 + 2x_2 + 2x_3 - x_4, x_1 + 3x_2 - x_3 + 2x_4) = \\ &= \underline{\mathbf{e}}_2 \begin{pmatrix} x_1 + 2x_2 + 2x_3 - x_4 \\ x_1 + 3x_2 - x_3 + ax_4 \end{pmatrix} = \\ &= \underline{\mathbf{e}}_2 \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -1 & 2 \end{pmatrix}}_{A_{\underline{\mathbf{e}}_4, \underline{\mathbf{e}}_2}} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

dvs matrisen  $A_{\underline{\mathbf{e}}_4, \underline{\mathbf{e}}_2}$  är  $F$ :matris med avseende på standardbaserna i  $\mathbb{R}^4$  och  $\mathbb{R}^2$ . För att beräkna  $N(F)$  löser vi  $A_{\underline{\mathbf{e}}_4, \underline{\mathbf{e}}_2} X = 0$  på vanligt sätt

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & 3 & -1 & 2 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{r_2 \sim r_1} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 3 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{r_1 \sim 2r_2} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 8 & -7 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 3 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8s + 7t \\ 3s - 3t \\ s \\ t \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} -8 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 7 \\ -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad s, t \in \mathbb{R},$$

dvs  $(-8, 3, 1, 0), (7, -3, 0, 1)$  är en bas i  $N(F)$ .

5. Skriv  $Q$  på matrisform och beräkna egenvärdena.

$$\begin{aligned} Q(\mathbf{u}) &= 13x_1^2 + 10x_2^2 + 13x_3^2 - 4x_1x_2 - 10x_1x_3 - 4x_2x_3 = \\ &= (x_1 \ x_2 \ x_3) \begin{pmatrix} 13 & -2 & -5 \\ -2 & 10 & -2 \\ -5 & -2 & 13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = X^t AX \\ \det(A - \lambda I) &= \left| \begin{array}{ccc|cc|c} 13-\lambda & -2 & -5 & 13-\lambda & -2 & -5 \\ -2 & 10-\lambda & -2 & -2 & 10-\lambda & -2 \\ -5 & -2 & 13-\lambda & \lambda-18 & 0 & 18-\lambda \end{array} \right|_{k_1=k_3} \\ &= (\lambda - 18) \left| \begin{array}{ccc|c} 8-\lambda & -2 & 0 & 8-\lambda \\ -4 & 10-\lambda & -2 & -4 \\ 0 & 0 & 1 & 10-\lambda \end{array} \right| = (\lambda - 18) \left| \begin{array}{cc|c} 8-\lambda & -2 & 0 \\ -4 & 10-\lambda & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right| = \\ &= (\lambda - 18)((8 - \lambda)(10 - \lambda) - 8) = (\lambda - 18)(\lambda^2 - 18\lambda + 72) = \\ &= (\lambda - 18)(\lambda - 12)(\lambda - 6) = 0 \iff \lambda = 18, 12, 6. \end{aligned}$$

(a) Enligt Sats 9.1.11, sid 227 gäller att

$$\lambda_{\min}|\mathbf{u}|^2 \leq Q(\mathbf{u}) \leq \lambda_{\max}|\mathbf{u}|^2$$

med likhet då  $\mathbf{u}$  är en egenvektor till respektive egenvärde. I vårt fall är  $\lambda_{\min} = 6$ ,  $\lambda_{\max} = 18$  och  $|\mathbf{u}| = \pi$  så min-värdet blir  $6 \cdot \pi^2$  och max-värdet  $18 \cdot \pi^2$ .

(b) Sats 9.1.11, sid 227 ger i denna nya situation att

$$6|\mathbf{u}|^2 \leq Q(\mathbf{u}) = 6 \leq 18|\mathbf{u}|^2$$

med likhet i den vänstra då  $\mathbf{u}$  är en egenvektor till 6 och i den högra då  $\mathbf{u}$  är en egenvektor till 18. Då vi söker den närmaste punkten är den vänstra olikheten ointressant och den högra ger

$$18|\mathbf{u}|^2 \geq 6 \iff |\mathbf{u}|^2 \geq \frac{1}{3} \iff |\mathbf{u}| \geq \frac{1}{\sqrt{3}},$$

med likhet då  $\mathbf{u}$  är en egenvektor till 18, dvs om  $Q(\mathbf{u}) = 6$  och  $\mathbf{u}$  är en egenvektor till  $\lambda_{\max} = 18$  så är  $|\mathbf{u}| = \frac{1}{\sqrt{3}}$ . Beräkna egenvektorerna till  $\lambda = 18$ .

$$\begin{aligned} (A - 18I)X = 0 &\iff \left( \begin{array}{ccc|c} -5 & -2 & -5 & 0 \\ -2 & -8 & -2 & 0 \\ -5 & -2 & -5 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[r_1 \leftrightarrow r_2]{r_2/2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 4 & 1 & 0 \\ -5 & -2 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{r_2 - 5r_1} \\ &\sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 4 & 1 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \implies X_{18} = t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Låt

$$\hat{\mathbf{u}}_{18} = \frac{1}{\sqrt{2}} \mathbf{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix},$$

dvs en egenvektor av längd 1 till egenvärdet 18. Punkterna närmast origo, på avstånd  $1/\sqrt{3}$  är alltså de som har  $\pm \hat{\mathbf{u}}_{18}/\sqrt{3}$  som ortsvektor, dvs

$$P = \pm \frac{1}{\sqrt{3}} \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 0, -1) = \pm \frac{1}{\sqrt{6}} (1, 0, -1)$$

är de punkter på ytan som ligger närmast origo.

6. Kalla de genererande polynomen  $\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_5$ , ställ upp beroendeekvationen samt "linjärkombination= godtyckligt polynom", skriv som ekvationssystem på vanligt sätt och lös. Vi får

$$\begin{aligned}
 \lambda_1 \mathbf{p}_1 + \lambda_2 \mathbf{p}_2 + \lambda_3 \mathbf{p}_3 + \lambda_4 \mathbf{p}_4 + \lambda_5 \mathbf{p}_5 &= \mathbf{0}, \quad a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3 + a_4 x^4 \implies \\
 \left( \begin{array}{cccc|cc} 1 & 1 & 2 & -2 & 1 & 0 & a_0 \\ 0 & -1 & -3 & -1 & -3 & 0 & a_1 \\ 1 & 2 & 2 & 2 & 1 & 0 & a_2 \\ 0 & 1 & 2 & 2 & 2 & 0 & a_3 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & 0 & 0 & a_4 \end{array} \right) &\xrightarrow[r_3-r_1]{r_5-r_1} \left( \begin{array}{cccc|cc} 1 & 1 & 2 & -2 & 1 & 0 & a_0 \\ 0 & -1 & -3 & -1 & -3 & 0 & a_1 \\ 0 & 1 & 0 & 4 & 0 & 0 & -a_0+a_2 \\ 0 & 1 & 2 & 2 & 2 & 0 & a_3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & -a_0+a_4 \end{array} \right) \xrightarrow[r_3+r_2]{r_4+r_2} \\
 &\sim \left( \begin{array}{cccc|cc} 1 & 1 & 2 & -2 & 1 & 0 & a_0 \\ 0 & -1 & -3 & -1 & -3 & 0 & a_1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & a_1+a_3 \\ 0 & 0 & -3 & 3 & -3 & 0 & -a_0+a_1+a_2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & -a_0+a_4 \end{array} \right) \xrightarrow[-r_4-3r_3]{-r_5-r_3} \\
 &\sim \left( \begin{array}{cccc|cc} 1 & 1 & 2 & -2 & 1 & 0 & a_0 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & 3 & 0 & -a_1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & -a_1-a_3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & a_0+2a_1-a_2+3a_3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & a_0+a_1+a_3-a_4 \end{array} \right) \tag{1}
 \end{aligned}$$

- (a) Vi börjar med beroendeekvationen. Ur (1) följer

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \\ \lambda_4 \\ \lambda_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\lambda_1-\lambda_2-2\lambda_3+2\lambda_4-\lambda_5 = 4s+t \\ -3\lambda_3-\lambda_4-3\lambda_5 = -4s \\ \lambda_4-\lambda_5 = s-t \\ s \\ t \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad s, t \in \mathbb{R}$$

$$\underline{s = 1, t = 0 : \quad 4\mathbf{p}_1 - 4\mathbf{p}_2 + \mathbf{p}_3 + \mathbf{p}_4 = \mathbf{0} \iff \mathbf{p}_4 = -4\mathbf{p}_1 + 4\mathbf{p}_2 - \mathbf{p}_3}$$

$$\underline{s = 0, t = 1 : \quad \mathbf{p}_5 = -\mathbf{p}_1 + \mathbf{p}_3.}$$

Följaktligen kan  $\mathbf{p}_4$  och  $\mathbf{p}_5$  utses till löjliga element enligt sats 5.3.16, sid 111. Därmed gäller att  $\mathbb{U} = [\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2, \mathbf{p}_3]$  och  $\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2, \mathbf{p}_3$  är linjärt oberoende. Följaktligen är de en bas i  $\mathbb{U}$  och därmed är  $\dim \mathbb{U} = 3$ .

- (b) Ur (1) följer att ett godtyckligt polynom är en linjärkombination av de genererande polynomen  $\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2, \mathbf{p}_3, \mathbf{p}_4, \mathbf{p}_5$  omm  $a_0 + 2a_1 - a_2 + 3a_3 = 0$  och  $a_0 + a_1 + a_3 - a_4 = 0$ , dvs

$$\mathbb{U} = \left\{ a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4 \in \mathbb{P}_4 : \begin{array}{rcl} a_0 + 2a_1 - a_2 + 3a_3 & = 0 \\ a_0 + a_1 + a_3 - a_4 & = 0 \end{array} \right\}.$$

Insättning av  $\mathbb{V}$ :s genererande polynom i  $\mathbb{U}$ :s ekvationer ger

$$1 - 4x - x^2 + 2x^3 - x^4: \begin{array}{rcl} a_0 + 2a_1 - a_2 + 3a_3 & = 1 + 2(-4) - (-1) + 3 \cdot 2 = 0 \\ a_0 + a_1 + a_3 - a_4 & = 1 - 4 + 2 - (-1) = 0 \end{array},$$

dvs  $1 - 4x - x^2 + 2x^3 - x^4 \in \mathbb{U}$  och

$$3 - bx - x^2 + 2x^3: \begin{array}{rcl} a_0 + 2a_1 - a_2 + 3a_3 & = 3 + 2(-b) - (-1) + 3 \cdot 2 = 10 - 2b = 0 \\ a_0 + a_1 + a_3 - a_4 & = 3 - b + 2 = 5 - b = 0 \end{array},$$

dvs  $3 - bx - x^2 + 2x^3 \in \mathbb{U}$  omm  $b = 5$ . Förläktligen är  $\mathbb{V}$  ett underrum av  $\mathbb{U}$  omm  $b = 5$ .

7. Beräkna egenvärden och egenvektorer till matrisen.

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 \\ -1 & 4-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)(4-\lambda) + 2 = \lambda^2 - 5\lambda + 6 = 0 \iff \lambda = 2, 3$$

$\lambda = 2$ :  $\begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{RREF}} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \implies X_2 = t \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$

$\lambda = 3$ :  $\begin{pmatrix} -2 & 2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{RREF}} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \implies X_2 = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}.$

Förläktligen har vi en bas av egenvektorer till  $A = A_{\underline{\mathbf{e}}}$ . Sätter vi

$$\mathbf{f}_1 = \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{f}_2 = \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

fås

$$\begin{aligned} \underline{\mathbf{f}} &= \underline{\mathbf{e}} T = \underline{\mathbf{e}} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \implies T^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad A_{\underline{\mathbf{f}}} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}, \quad A_{\underline{\mathbf{f}}}^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 3^n \end{pmatrix} \\ A_{\underline{\mathbf{e}}}^n \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} &= T A_{\underline{\mathbf{f}}}^n T^{-1} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = T A_{\underline{\mathbf{f}}}^n \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 3^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha - \beta \\ -\alpha + 2\beta \end{pmatrix} = \\ &= T \left( \begin{pmatrix} 2^n(\alpha - \beta) \\ 3^n(-\alpha + 2\beta) \end{pmatrix} \right) = T \left( 2^n(\alpha - \beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3^n(-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \\ &= 2^n(\alpha - \beta) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3^n(-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \\ &= 2^n(\alpha - \beta) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + 3^n(-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \implies \\ \frac{1}{a^n} A_{\underline{\mathbf{e}}}^n \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} &= \frac{2^n}{a^n} (\alpha - \beta) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{3^n}{a^n} (-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned} \tag{2}$$

Eftersom gränsvärdet skall vara ändligt och nollskilt följer det ur (2) att om  $a = 3$  och  $-\alpha + 2\beta \neq 0 \iff \alpha \neq 2\beta$  så fås

$$\begin{aligned}\frac{1}{3^n} A_{\underline{\alpha}}^n \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} &= \frac{2^n}{3^n}(\alpha - \beta) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{3^n}{3^n}(-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \\ &= \frac{2^n}{3^n}(\alpha - \beta) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + (-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow (-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (3)\end{aligned}$$

då  $n \rightarrow \infty$ . Om  $\alpha = 2\beta$  så blir resultatet i (3) nollmatrisen och vi ser i (2) att termen innehållande  $3^n$  försvinner. Följaktligen, om  $\alpha = 2\beta$  så måste  $a = 2$  för att vi skall få ett ändligt och nollskilt gränsvärde. Detta ger

$$\frac{1}{2^n} A_{\underline{\alpha}}^n \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \frac{2^n}{2^n}(2\beta - \beta) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{3^n}{2^n}(-2\beta + 2\beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \beta \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

för varje värde på  $n$  så därmed blir ju också gränsvärdet  $\beta \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Vi sammanfattar:

- (a) Om  $\alpha \neq 2\beta$  så måste  $a = 3$  för att gränsvärdet skall existera ändligt och nollskilt.  
Gränsvärdet blir  $(-\alpha + 2\beta) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .
- (b) Om  $\alpha = 2\beta$  så måste  $a = 2$  för att gränsvärdet skall existera ändligt och nollskilt.  
Gränsvärdet blir då  $\beta \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ .