

Tentamen i TANA21 Beräkningsmatematik

Tid: 14⁰⁰ – 18⁰⁰. **Hjälpmaterial:** Formelsamling (Brandén/Skoglund), miniräknare.

Redovisa beräkningar och motivera svar. Flera uppgifter kan lösas på samma blad.
Betygsgränser är 3: 10p, 4: 15p, 5: 20p.

Del A: Förklara och särskilja termer och begrepp

1. (a) Ett flyttal $x \approx 7.56 \cdot 10^{29}$ lagras på normaliserad form i ett flyttalssystem med basen 2 och $t = 52$. Beräkna en övre gräns för avrundningsfelet (absoluta felet) som uppstår. (1p)
- (b) Gör en omskrivning av uttrycket $y = \sqrt{x^4 + 4} - 2$ så att kancellation undviks då $|x| \approx 0$. (1p)
- (c) Låt $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 8 & 3 \\ -3 & 7 & 1 \end{pmatrix}$ och bestäm den av normerna $\|A\|_\infty$ eller $\|A\|_1$ som ger minst värde. (1p)
- (d) Förklara hur rötter och nollställen hänger samman. (1p)
- (e) Ge exempel på en implicit metod som löser ordinära differentialekvationer med begynnelsevillkor. Vad är fördelen med sådana metoder? (1p)

Del B: Använda algoritmer och tekniker

2. Låt $w = \frac{x \cdot y}{z}$, där $x = 1.75$, $y = 7.39$ och $z = 0.271$ alla är korrekt avrundade. Beräkna w med felgräns då w avrundats till 2 decimaler. (Maximalfelsuppskattningen ska användas.) (1p)

3. (a) Låt

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 5 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 3 \end{pmatrix} \text{ och } b = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 26 \end{pmatrix}$$

LU-faktorisera A . Använd partiell pivotering. (2p)

- (b) Lös $Ax = b$ med hjälp av din LU-faktorisering. (1p)

4. Funktionsvärdena i följande tabell är korrekt avrundade.

x	1.0	1.3	1.6	1.9	2.2
$f(x)$	1.0000	0.9385	0.7652	0.5118	0.1639

- (a) Uppskatta $f(1.7)$ med hjälp av kvadratisk interpolation med Newton-polynom. (1p)
- (b) Uppskatta $f(1.7)$ med hjälp av det förstagradspolynom som approximerar alla punkterna i minsta kvadratmeningen. (1p)
- (c) Avgör om

$$s(x) = \begin{cases} 1.0000 - 0.0615(\frac{x-1.0}{0.3})^2, & 1.0 \leq x \leq 1.3, \\ 0.9385 - 0.123(\frac{x-1.3}{0.3}) - 0.0503(\frac{x-1.3}{0.3})^2, & 1.3 \leq x \leq 1.6, \end{cases}$$

är den kvadratiska spline som interpolerar de 3 första punkterna i tabellen och uppfyller villkoret $s'(1.0) = 0$. (1p)

5. Lös ekvationen $\frac{1}{x} - 6 = 0$ med Newton-Raphsons metod. Gör en iteration med $x_0 = 0.16$. Uppskatta felet i x_1 med metodoberoende feluppskattningen(approximativt räcker). (1p)
6. Använd Euler framåt med $h = 0.1$ för att beräkna en approximation till $y(1.3)$ då $y'' = y - 2xy$, $y(1) = -1$, $y'(1) = 2$. (2p)

Del C: Bedöma förutsättningar och resultat

7. En funktion $f(x)$ integreras med en numerisk metod över intervallet $[0, 1]$. Följande trunkeeringsfel har uppskattats för olika steglängder h :

h	0.25	0.125	0.0625
$ R_T(h) $	$1.3021 \cdot 10^{-3}$	$8.1380 \cdot 10^{-5}$	$5.0863 \cdot 10^{-6}$

- (a) Vilken noggrannhetsordning har metoden? (1p)
 (b) Vilket h behövs för att trunkeeringsfelet ska understiga 10^{-8} ? (1p)
8. (a) Derivatan i $x = 1$ för en funktion $f(x)$ har beräknats numeriskt med differensapproximationen D_0 för olika steglängder h , enligt tabellen nedan.

h	1/3	1/9	1/27	1/81
$D_0 f(1)$	2.76890078	2.72387845	2.71890333	2.71835088

- Vilken noggrannhetsordning förväntas? Stämmer den? (1p)
 (b) Förklara varför det inte lönar sig att använda ett alltför litet h . (1p)
9. Under vilka förutsättningar är Newtons metod att föredra framför Lagranges metod vid interpolation? Motivera utförligt. (1p)

Del D: Härledda teoretiska samband

10. (a) Låt $S = t_0 + t_1 + \dots + t_n$ med exakta termer t_i . Visa att beräkningsfelet från additioerna uppfyller $|\Delta S| \lesssim \mu(n|t_0| + n|t_1| + (n-1)|t_2| + (n-2)|t_3| + \dots + |t_n|)$. (1p)
- (b) Visa att interpolation med Newtons metod ger ett undertriangulärt ekvationssystem med entydig lösning, under antagandet att punkternas x -koordinater är distinkta. (1p)
- (c) Visa att triangulära ekvationssystem med n obekanta kan lösas med n^2 aritmetiska operationer. (1p)
- (d) Visa att
- $$\frac{f(x-h) - 2f(x) + f(x+h)}{h^2} = f''(x) + ch^2 + O(h^4)$$
- och ange uttrycket för c . (1p)
- (e) Härled stabilitetsvillkoret för Euler framåt. (1p)

Svar till tentamen i TANA21/22 Beräkningsmatematik

Del A: Förklara och särskilja termer och begrepp

1. (a) $\mu = 0.5 \cdot 2^{-52}$ och $|\Delta x| \leq \mu \cdot 7.56 \cdot 10^{29} \leq 8.4 \cdot 10^{13}$
- (b) $y = \frac{(\sqrt{x^4 + 4} - 2)(\sqrt{x^4 + 4} + 2)}{\sqrt{x^4 + 4} + 2} = \frac{x^4}{\sqrt{x^4 + 4} + 2}$
- (c) $\|A\|_\infty = 13$
- (d) Ett nollställe till funktionen $f(x)$ är en rot till ekvationen $f(x) = 0$ och tvärtom.
- (e) Euler bakåt eller trapetsmetoden. De är stabila för alla $h > 0$ och speciellt lämpliga för s.k. styva system av differentialekvationer.

Del B: Använda algoritmer och tekniker

2. Sätt $f(x, y) = \frac{x \cdot y}{z}; \quad x = 1.75 \pm 0.5 \cdot 10^{-2}; \quad y = 7.39 \pm 0.5 \cdot 10^{-2}; \quad z = 0.271 \pm 0.5 \cdot 10^{-3}$;

$$|\Delta f| \lesssim \left| \frac{y}{z} \Delta x \right| + \left| \frac{x}{z} \Delta y \right| + \left| \frac{-xy}{z^2} \Delta z \right| \leq \left| \frac{7.39}{0.271} 0.005 \right| + \left| \frac{1.75}{0.271} 0.005 \right| + \left| \frac{1.75 \cdot 7.39}{0.271^2} 0.0005 \right| \leq 0.26$$

$\bar{w} = 47.72$ ger $|R_B| \leq 0.5 \cdot 10^{-2}$ och $|\Delta w| \leq 0.26 + 0.5 \cdot 10^{-2} \leq 0.27$ Svar: $w = 47.72 \pm 0.27$

3. (a) Byt första och andra raden. $\begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 3 \end{pmatrix}$ Kvoter: $a_{21}/a_{11} = -1/5$ och $a_{31}/a_{11} = 0/5$.

$$\begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ -0.2 & 1.4 & 0.2 \\ 0 & 4 & 3 \end{pmatrix} \text{Byt andra och tredje raden. } \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 3 \\ -0.2 & 1.4 & 0.2 \end{pmatrix}$$

Kvot: $a_{32}/a_{22} = 1.4/4$. $\begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 3 \\ -0.2 & 0.35 & -0.85 \end{pmatrix}$

Så $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -0.2 & 0.35 & 1 \end{pmatrix}$, $U = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & -0.85 \end{pmatrix}$, $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

(b) $Ly = Pb \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 5 \\ 0 & 1 & 0 & | & 26 \\ -0.2 & 0.35 & 1 & | & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow y = \begin{pmatrix} 5 \\ 26 \\ -5.1 \end{pmatrix}$

$$Ux = y \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 & | & 5 \\ 0 & 4 & 3 & | & 26 \\ 0 & 0 & -0.85 & | & -5.1 \end{pmatrix} \Rightarrow x = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}$$

4. (a) Newton med $x = 1.3$, $x = 1.6$ och $x = 1.9$:

$$p(x) = 0.9385 - 0.57766 \dots (x - 1.3) - 0.445(x - 1.3)(x - 1.6) \quad p(1.7) = 0.6896333\dots$$

Det går också bra att använda Newton med $x = 1.6$, $x = 1.9$ och $x = 2.2$:

$$q(x) = 0.7652 - 0.8447(x - 1.6) - 0.5249(x - 1.6)(x - 1.9) \quad q(1.7) = 0.691233$$

- (b) Ansats på bra form: $p(x) = c_0 + c_1(x - 1.6)$. Alla data i ansatsen ger

$$\begin{pmatrix} 1 & -0.6 \\ 1 & -0.3 \\ 1 & 0 \\ 1 & 0.3 \\ 1 & 0.6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0.9385 \\ 0.7652 \\ 0.5118 \\ 0.1639 \end{pmatrix}$$

Normalekvationerna blir

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 0.9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3.3794 \\ -0.62967 \end{pmatrix} \text{ ger } c_0 = 0.67588, c_1 = -0.699633\dots$$

$$p(x) = 0.67588 - 0.699633..(x - 1.6) \text{ så } p(1.7) = 0.6059166..$$

$$(c) \begin{cases} s_1(x) = 1.0000 - 0.0615 \left(\frac{x-1}{0.3}\right)^2, & 1.0 \leq x \leq 1.3 \\ s_2(x) = 0.9385 - 0.123 \left(\frac{x-1.3}{0.3}\right) - 0.0503 \left(\frac{x-1.3}{0.3}\right)^2, & 1.3 \leq x \leq 1.6 \end{cases}$$

Kontrollera att $s_1(1.0) = 1$, $s_1(1.3) = 0.9385$, $s_2(1.3) = 0.9385$, $s_2(1.6) = 0.7652$, $s'(1.0) = 0$ och $s'_1(1.3) = s'_2(1.3)$.

$$s'_1(x) = \frac{-2 \cdot 0.0615}{0.3} \left(\frac{x-1}{0.3}\right) \quad s'_2(x) = \frac{-0.123}{0.3} + \frac{-2 \cdot 0.0503}{0.3} \left(\frac{x-1.3}{0.3}\right) \text{ ger}$$

$$s'_1(1) = 0, \text{ OK } s'_1(1.3) = -0.41, \quad s'_2(1.3) = -0.41 \text{ OK}$$

Interpolationsvillkoren stämmer också så detta är den rätta kvadratiska splinefunktionen.

$$5. x_{i+1} = x_i - \frac{\frac{1}{x_i} - 6}{\frac{-1}{x_i^2}} = 2x_i - 6 \cdot x_i^2; \quad x_0 = 0.16 \text{ ger } x_1 = 0.1664.$$

$$\text{uppskattat fel: } |x_1 - x^*| \leq \frac{|\frac{1}{x_1} - n|}{\left|\frac{-1}{x_1^2}\right|} \leq 2.67 \cdot 10^{-4} \text{ (verkligt fel: } |x_1 - x^*| \leq |0.1664 - 1/6| \leq 2.67 \cdot 10^{-4})$$

$$6. \text{ Skriv om till system: Sätt t.ex. } \begin{cases} u = y \\ v = y' \end{cases} \text{ ger } \begin{cases} u' = v, \\ v' = (1 - 2x)u, \end{cases} \begin{matrix} u(1) = -1, \\ v(1) = 2. \end{matrix}$$

Euler framåt ger

$$u_{i+1} = u_i + hv_i$$

$$v_{i+1} = v_i + h(1 - 2x_i)u_i$$

$$u_1 = -0.8, \quad u_2 = -0.59, \quad u_3 = -0.3704 \approx y(1.3)$$

Del C: Bedöma förutsättningar och resultat

7. (a) Studera felkvoten $|R_T(2h)|/|R_T(h)| \approx 2^p$

h	$ R_T(h) $	$ R_T(2h) / R_T(h) $
0.25	$1.3021 \cdot 10^{-3}$	
0.125	$8.1380 \cdot 10^{-5}$	16
0.0625	$5.0863 \cdot 10^{-6}$	16

så $p = 4$.

- (b) $c \cdot h^4 \approx 5.0863 \cdot 10^{-6}$ ger $c \approx 0.33$; $ch^4 = 10^{-8}$ ger då $h \approx 1.3 \cdot 10^{-2}$, dvs 76 delintervall.
(Metoden är Simpsons regel som dessutom kräver jämnt antal delintervall.)

8. (a) Ansätt $Df(1; h) \approx c_0 + c_p h^p$. Formeln

$$\frac{Df(1; 9h) - Df(1; 3h)}{Df(1; 3h) - Df(1; h)} \approx \frac{c_0 + c_p(9h)^p - (c_0 + c_p(3h)^p)}{c_0 + c_p(3h)^p - (c_0 + c_p h^p)} = \frac{(9h)^p - (3h)^p}{(3h)^p - h^p} = 3^p$$

ger 9.049.. för $h = 1/27$, och 9.00.. för $h = 1/81$, vilket tyder på att noggrannhetsordningen är 2.

- (b) Trunkeringsfelet beror på h eller h^2 och minskar då $h \rightarrow 0$ medan beräkningsfelen istället beror på $\frac{1}{h}$ eller $\frac{1}{h^2}$ och ökar då $h \rightarrow 0$. Det beror på att det är kancellation i uttrycket. Ett optimalt $h > 0$ finns och ett alltför litet h medför ett större fel i resultatet p.g.a. beräkningsfelen.
9. Att evaluera ett Newtonpolynom av grad n är billigare ($O(n)$ a.o. om Horners schema används) än att evaluera ett Lagrange-polynom ($O(n^2)$ a.o.). Newtons metod är alltså att föredra framför Lagranges metod om interpolationspolynomet ska evalueras många gånger.

Del D: Härleda teoretiska samband

10. (a) $S = \underbrace{t_0 + t_1}_{s_1} + \underbrace{t_2 + \cdots + t_n}_{s_2} + \cdots + \underbrace{s_n}_{s_n}$

Det gäller $\frac{|\Delta s_i|}{|s_i|} \leq \mu$; Maximalfelsuppskattning ger

$$|\Delta S| \lesssim \left| \frac{\partial S}{\partial s_1} \Delta s_1 \right| + \left| \frac{\partial S}{\partial s_2} \Delta s_2 \right| + \cdots + \left| \frac{\partial S}{\partial s_n} \Delta s_n \right| = |\Delta s_1| + |\Delta s_2| + \cdots + |\Delta s_n| \leq$$

$$\mu(|t_0 + t_1| + |t_0 + t_1 + t_2| + \cdots + |t_0 + t_1 + t_2 + \cdots + t_n|) \leq$$

$$\mu(|t_0| + |t_1| + |t_0| + |t_1| + |t_2| + \cdots + |t_0| + |t_1| + |t_2| + \cdots + |t_n|) \leq$$

$$\mu(n|t_0| + n|t_1| + (n-1)|t_2| + (n-2)|t_3| + \cdots + 2|t_{n-1}| + |t_n|)$$

(b) Se exempelsamlingen 3.36.

(c) Ansats: $p_n(x) = c_1 + c_2(x - x_1) + c_3(x - x_1)(x - x_2) + \cdots c_{n+1}(x - x_1) \cdots (x - x_n)$

Ekvationerna blir

$$\begin{aligned} c_1 \cdot 1 &= f_1 \\ c_1 \cdot 1 + c_2(x_2 - x_1) &= f_2 \\ c_1 \cdot 1 + c_2(x_3 - x_1) + c_3(x_3 - x_1)(x_3 - x_2) &= f_3 \\ &\vdots \\ c_1 \cdot 1 + \cdots + c_{n+1}(x_{n+1} - x_1) \cdots (x_{n+1} - x_n) &= f_{n+1} \end{aligned}$$

Lösbart om $\det(A) \neq 0$.

$\det(A) = 1 \cdot (x_2 - x_1)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2) \cdots (x_{n+1} - x_1)(x_{n+1} - x_2) \cdots (x_{n+1} - x_n)$
dvs $x_2 \neq x_1, x_3 \neq x_1, x_3 \neq x_2, \dots$ krävs, så alla x_i måste ha olika värden.

(d) $f(x-h) = f(x) - hf'(x) + \frac{h^2}{2}f''(x) - \frac{h^3}{3!}f'''(x) + \frac{h^4}{4!}f^{iv}(x) - \frac{h^5}{5!}f^v(x) + \dots$
 $f(x+h) = f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{2}f''(x) + \frac{h^3}{3!}f'''(x) + \frac{h^4}{4!}f^{iv}(x) + \frac{h^5}{5!}f^v(x) + \dots$

$$\begin{aligned} \frac{1}{h^2} (f(x-h) - 2f(x) + f(x+h)) &= \\ = \frac{1}{h^2} \left[f(x) \cdot (1-2+1) + hf'(x) \cdot (-1+1) + \frac{h^2}{2!}f''(x)(1+1) + \frac{h^3}{3!}f'''(x) \cdot (-1+1) + \frac{h^4}{4!}f^{iv}(x)(1+1) + \frac{h^5}{5!}f^v(x)(-1+1) + \dots \right] &= f''(x) + \frac{h^2}{12}f^{iv}(x) + O(h^4) \end{aligned}$$

Svar: $R_T = ch^2 + O(h^4)$, där $c = \frac{1}{12}f^{iv}(x)$.

(e) Euler framåt på testekvationen $y' = \lambda y$ (λ negativt) ger $y_{i+1} = (1 + h\lambda)y_i$

Det krävs att $|1 + h\lambda| \leq 1$ dvs $-1 \leq 1 + h\lambda \leq 1$.

Olikheterna ger $0 \leq h \leq \frac{-2}{\lambda}$